



MR14



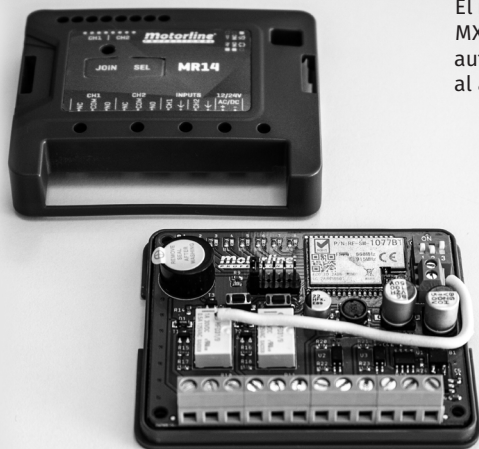
v3.3 REV. 08/2024



Motorline PROFESSIONAL

FUNCIONAMIENTO/MANUAL DE PROGRAMACIÓN

ES



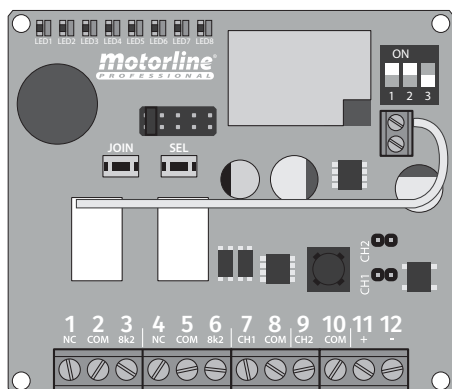
El receptor MR14 es un receptor inalámbrico para administrar múltiples transmisores MX14. Al recibir información del remitente, comunica con la central de la automatización por cable, de modo que esta dé una orden de parada o de inversión al automatismo.

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS	
• Alimentación	12-32Vdc / 12-24Vac
• Entradas ECO	12/24V
• Relé	30Vdc 1A/125Vac 0.5A
• Frecuencia de trabajo	De 868.0 MHz a 869.8 MHz
• Memoria para emisores	8
• Alcance en campo abierto	50m
• Dimensión	81 x 65 x 20 (mm)
• IP	IP30

ENTRADAS/SALIDAS Y LEDS

LEDS

LED1, LED2, LED3 y LED4 - indicadores de la posición de memoria a programar para el canal 1
LED5, LED6, LED7 y LED8 - indicadores de la posición de memoria a programar para el canal 2



1 • NC	Salida relé NO canal 1 > la salida está activa cuando cualquier transmisor del canal 1 tiene un error (p. ej., la puerta golpeó un obstáculo, la comunicación falló o quedó sin batería). La salida NC o NO debe estar conectada a la central.
2 • COM	
3 • 8k2	
4 • NC	Salida de relé NO canal 2 > la salida está activa cuando cualquier transmisor del canal 2 tiene un error (p. ej., la puerta golpeó un obstáculo, la comunicación falló o quedó sin batería). La salida NO o NC debe estar conectada a la central.
5 • COM	
6 • 8k2	
7 • CH1	Entrada 12/24V modo ECO
8 • COM	> utilizada para activar el canal 1 o 2 en modo ECO (Dipper 1 OFF). La central tiene de activar esta entrada cuando la puerta empezar a moverse.
9 • CH2	
10 • COM	
11 • +	Alimentación 12/24Vdc/ac
12 • -	

DIPPER



Funcionamiento base:

Dipper 1 → ON;
Dipper 2 → OFF;
Dipper 3 → OFF.

1



MODO TRABAJO **SIEMPRE CONECTADO**

2



30 SEGUNDOS **7 SEGUNDOS**

3



BUZZER ATIVO **BUZZER DESATIVO**

El **auto test** es una señal externa que hace una verificación del relé y de la comunicación (existe un para cada canal). El **dipper 1** permite seleccionar el tipo de funcionamiento pretendido.

• **OFF - Modo trabajo** - Recomendado para el sensor óptico
> El modo de trabajo permite activar/desactivar el sensor óptico. Cuando el sensor óptico queda activo, ocurre un teste a la comunicación. La comunicación es también testada a cada 7 o 30 segundos. Este funcionamiento permite el ahorro de energía.

• **ON - Modo "siempre conectado"** - Recomendado con 8k2, NC, NO o sensor de inclinación.
> La comunicación es testada a cada 7 o 30 segundos, dependiendo de la posición del dipper 2.

En **dipper 2** puede definir el periodo de auto check.
> Hace un reconocimiento automatico a cada 30 segundos o a cada 7 segundos.

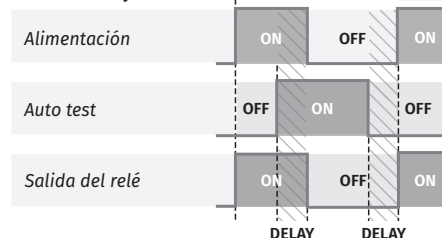
• **OFF** - 30 segundos
• **ON** - 7 segundos

Dipper 3 • Activar buzzer (alarma sonido)

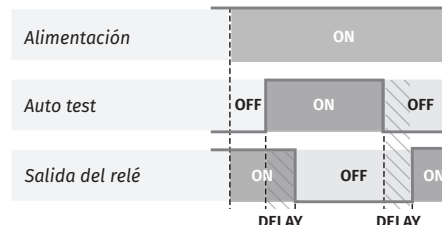
• **OFF** - Buzzer activo
• **ON** - Buzzer desactivado

Representación gráfica del Auto Test:

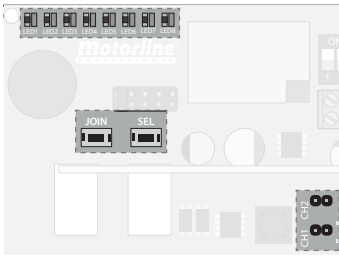
MODO TRABAJO



MODO "SIEMPRE CONECTADO"



BOTONES Y LEDS



SEL → BOTÓN PARA SELECCIONAR LA POSICIÓN DEL TRANSMISOR A AÑADIR/CAMBIAR:

- > El LED seleccionado parpadea;
- > Cada clic aumenta una posición, si pasar la última posición vuelve al LED 1;
- > Si no presionar ningún botón durante 10 segundos, el LED seleccionado se apaga y ya no está en "modo de selección".

JOIN → BOTÓN PARA ENTRAR O SALIR DEL MODO "AÑADIR TRANSMISOR":

- > Presione este botón después de seleccionar la posición a agregar/cambiar;
- > Para salir sin agregar un nuevo transmisor, presione este botón nuevamente.

• LED 1 a 8 → INDICADORES DE LA POSICIÓN DE LA MEMORIA A PROGRAMAR:

- ON** – Emisor programado en esta posición;
- OFF** – Posición libre;
- Parpadeo** – Emisor programado, pero con error o no detectado.

• LED JOIN → INDICADORES DE LA POSICIÓN DE LA MEMORIA A PROGRAMAR:

- ON** – Modo Programación activo;
- OFF** – Modo de Programación inactivo.

• PIN HEADERS → ALTERACIÓN DE POLARIDAD:

- CH1** – Cambia la polaridad del auto-test del canal 1;
- CH2** – Cambia la polaridad del auto-test del canal 2.

PROGRAMAR EMISOR:

- 1 • Presione el botón SEL para seleccionar la posición en que desea programar el emisor.
- 2 • Presione el botón JOIN para abrir la posición seleccionada (LED de la posición parpadeará rápidamente).
- 3 • Pulse el botón JOIN del emisor deseado hasta que el LED JOIN empiece a parpadear.
- 4 • El LED de posición deja de parpadear y permanece encendido, indicando el éxito de la operación.

NOTA • Si ya existe algún emisor memorizado en esa posición, sustituirá el anterior por el nuevo.

BORRAR EMISOR:

- 1 • Presione el botón JOIN del emisor hasta que el LED JOIN del emisor parpadee una vez.
- 0**
- 1 • Presione el botón SEL para seleccionar la posición que desea borrar.
- 2 • Presione el botón JOIN para abrir la posición seleccionada (el LED de la posición parpadeará rápidamente).
- 3 • Presione el botón JOIN nuevamente para borrar el emisor de esa posición.
- 4 • El LED de posición deja de parpadear y se apaga, indicando el éxito de la operación.

COMPROBAR COBERTURA:

- 1 • Pulse el botón SEL hasta que el LED JOIN comience a parpadear.
- Los LEDs INDICADORES DE LA POSICIÓN comenzarán a parpadear en función de la cobertura de la señal.**
Para salir del modo, vuelva a pulsar el botón SEL hasta que el LED JOIN deje de parpadear o espere 5 minutos.

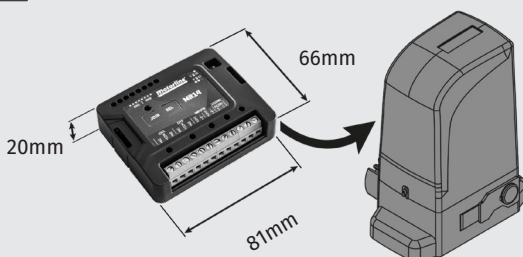
CAMBIAR LA FRECUENCIA:

- 1 • Pulse al mismo tiempo los botones SEL y JOIN hasta que el led JOIN comience a parpadear;
 - 2 • Pulse el botón JOIN tantas veces como sea necesario hasta alcanzar la frecuencia deseada;
 - 3 • Pulse al mismo tiempo los botones SEL y JOIN para guardar y salir.
- Los LEDs 1 a 4 indican la frecuencia seleccionada**

PÁRPADEOS	COBERTURA DE LA SEÑAL
1	Muy débil
2	Débil
3	Normal
4	Buena
5	Muy buena
Siempre	No detectada

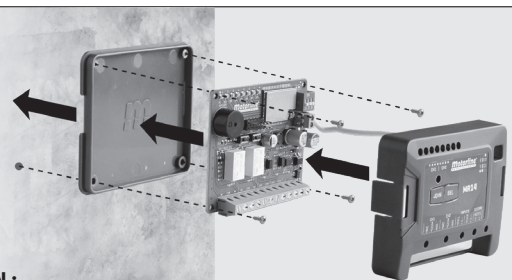
LEDs ENCENDIDOS	FRECUENCIA
1	868.0 MHz
2	868.6 MHz
3	869.2 MHz
4	869.8 MHz

INSTALACIÓN DEL PRODUCTO



APLICACIÓN DENTRO DEL MOTOR:

- > Inserte el dispositivo dentro de la tapa del motor, para facilitar las conexiones en la central y evitar infiltraciones de humedad.



INSTALACIÓN :

- > El dispositivo se puede aplicar en otras ubicaciones. Fije con 2 tornillos.

NOTA • No es recomendable instalar dentro una caja de hierro, ya que puede crear ruido en la comunicación.

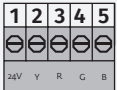


Siempre que el MR14 sea reiniciado, pueden demorar hasta 30 segundos para que todos los MX14 se activen.

ESQUEMA DE CONEXIÓN



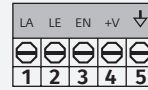
Consulte el manual de su central para identificar las entradas correspondientes al indicado en el diagrama.



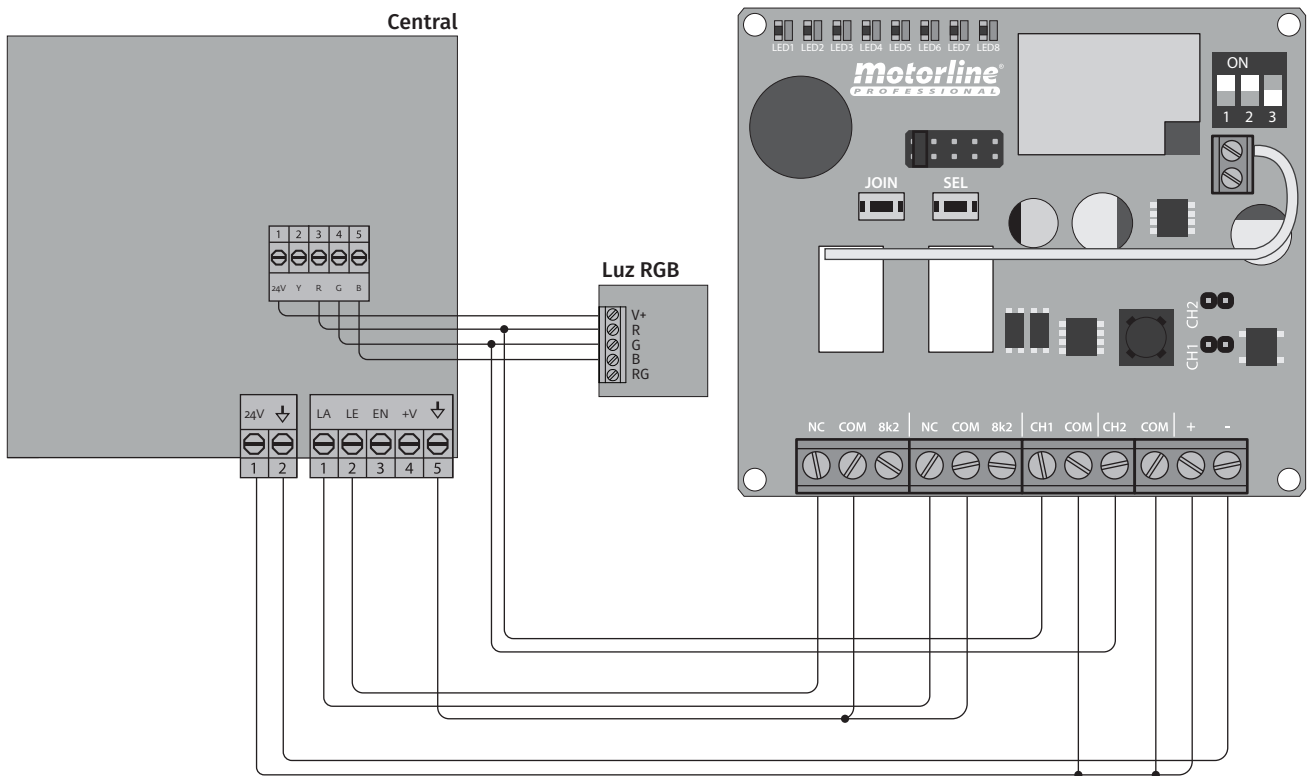
- 1 • 24V → Salida 24V → 24V
- 2 • (no utilizado)
- 3 • Salida R → 0V - activada durante maniobras de cierre
- 4 • Salida G → 0V - activada durante maniobras de apertura
- 5 • Salida B → 0V - activada durante el tiempo de pausa



- 1 • Salida de 24 V (mínimo → 100 mA)
- 2 • COM



- 1 • LA → Entrada Banda de seguridad
- 2 • LE → Entrada Fotocélulas de seguridad
- 3 • (no utilizado)
- 4 • (no utilizado)
- 5 • COM



Dispositivos de seguridad de contacto seco NO

Inhibidor de señal
• Cuando cerrado (NC), el emisor ignorará las señales de las entradas 8k2 NO/NC y sensor óptico.

Sensor óptico

Goma de seguridad resistiva 8k2 o NC

Panel Solar

